

NOMBRE Y APELLIDO:

CARRERA:

CONDICIÓN (R o L):

*Para aprobar el examen, deben aprobarse las partes **PRÁCTICA** y **TEÓRICA** por separado. Para ello cada parte debe estar correctamente resuelta en un 45%.

*Quienes hayan regularizado la materia durante el primer cuatrimestre de 2017 tendrán un puntaje **extra** de acuerdo a la notas de los parciales.

*Los alumnos en **Condición Regular** no deben resolver el ítem (b) del Ejercicio 1: el puntaje del mismo se les sumará automáticamente por revestir esta condición.

Justificar todas las respuestas. No está permitido el uso de calculadoras o dispositivos electrónicos.

Parte Práctica

Ejercicio 1. (a) (10 pts.) Caracterizar mediante ecuaciones el conjunto de los (b_1, b_2, b_3) para los cuales el sistema

$$\begin{cases} x + y + z = b_1 \\ x - y + z = b_2 \\ 4x - 2y + 2z = b_3 \end{cases}$$

tiene solución.

(b) (3 pts.) (solo alumnos libres) Dar explícitamente un $(b_1, b_2, b_3) \neq (0, 0, 0)$ y describir el conjunto solución del sistema correspondiente.

Ejercicio 2. (a) (6 pts.) Dar la ecuación paramétrica de la recta $L \subset \mathbb{R}^3$ que pasa por el punto $p = (0, 1, 0)$ y es normal al plano $x + y + z = 0$

(b) (3 pts.) Dar una fórmula para la rotación del plano \mathbb{R}^2 con ángulo $\pi/3$.

Ejercicio 3. Sea W el subespacio de \mathbb{R}^4 generado por los vectores $(-1, 3, -2, 0)$, $(1, 1, 0, 0)$, $(-1, 1, -1, 0)$ y $(0, 2, -1, 0)$.

(a) (8 pts.) Describir W implícitamente.

(b) (5 pts.) Dar una base de W y calcular $\dim W$.

(c) (4 pts.) Completar la base hallada a una base de \mathbb{R}^4 .

Ejercicio 4. Sea P^3 el espacio vectorial de los polinomios $p(x)$ de grado menor a 3 y consideremos la función $T : P^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ dada por:

$$T(p(x)) = (p(1), p(2)).$$

(a) (5 pts.) Mostrar que T es una transformación lineal.

(b) (7 pts.) Dar una base del núcleo y calcular la dimensión de la imagen.

Ejercicio 5. (a) (9 pts.) Definir una transformación lineal inyectiva $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ tal que

$$T(1, 1, 1) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad T(0, 1, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

(b) (4 pts.) Dar la matriz de T en la base canónica de \mathbb{R}^3 y la base $\left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ de $M_2(\mathbb{R})$.

Ejercicio 6. Sea $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & -2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}$.

(a) (7 pts.) Encontrar los autovalores de A .

(b) (4 pts.) Determinar cuáles de los siguientes vectores son autovectores de A :

$$(1, 1, 1), \quad (1, 0, 1), \quad (1, 2, 3), \quad (2, 1, 2).$$

Parte Teórica

Ejercicio 7. (10 pts.) Enuncie el teorema de la dimensión de la suma de espacios vectoriales.

Ejercicio 8. (10 pts.) Demuestre que si V es un espacio vectorial generado por un número finito de elementos, entonces todas las bases de V tienen la misma cantidad de elementos.

Ejercicio 9. (5 pts.) Decidir si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas. Justificar o dar un contraejemplo según el caso.

(a) Sea $T : V \rightarrow V$ una transformación lineal y sean B_1, B_2 bases de V . Si $[T]_{B_2}^{B_1}$ es la matriz identidad, entonces $T = \text{Id}$.

(b) Si V es un subespacio de W entonces V^* es un subespacio de W^* .

(c) Si $\lambda \neq 0$ es autovalor de una transformación lineal invertible T , entonces λ^{-1} es autovalor de T^{-1} .

Ejercicio	1	2	3	4	5	6	Total
Puntaje							

Ejercicio	7	8	9	Total	Extra	Total
Puntaje						