

# 操作系统实验报告 3

林祥, PB16020923

## 1. 主要步骤及核心代码解释说明

### (1) FileHeader::Allocate 的实现

- a) 这个函数是为文件头对应的文件分配存储的扇区。
- b) 首先是计算需要的扇区数, 如果小于空闲扇区, 则返回错误。
- c) 然后对直接块分配扇区

```
for (i = 0; i < numSectors && i < NumDirect; i++){
    dataSectors[i] = freeMap->FindAndSet();
}
```

- d) (洞 1) 为间接块分配扇区。doneSec 是前面直接块已经分配的扇区数。为每个 indirectSector 及其指向的 NumInDirectIndex 个数据块分配扇区, 内外循环始终要判断是否已经到达该文件所需的扇区数 numSectors。

```
int doneSec = i;
for (int j = 0; j < numIndirectSectors && doneSec < numSectors; j++){
    int sectors[NumInDirectIndex];
    indirectSectors[j] = freeMap->FindAndSet();
    for(int k = 0; k < NumInDirectIndex && doneSec < numSectors; k++, doneSec++){
        sectors[k] = freeMap->FindAndSet();
    }
    kernel->synchDisk->WriteSector(indirectSectors[j], (char *)sectors);
}
```

### (2) FileHeader::Deallocate 的实现

- a) 这个函数是释放文件头对应的文件的扇区。
- b) 类似地, 先释放直接块, 这里只是标记为空闲, 实际数据并未删除。

```
for (i = 0; i < numSectors && i < NumDirect; i++){
    freeMap->Clear((int)dataSectors[i]);
}
```

- c) (洞 2) 再释放间接块。释放每个 indirectSector 指向的 NumInDirectIndex 个数据块的扇区, 再释放 indirectSector 自身所在的扇区。

```
int doneSec = i;
for (int j = 0; j < numIndirectSectors && doneSec < numSectors; j++){
    int sectors[NumInDirectIndex];
    kernel->synchDisk->ReadSector(indirectSectors[j], (char *)sectors);
}
```

```

    for(int k = 0; k < NumInDirectIndex && doneSec < numSectors; k++, doneSec++){
        freeMap->Clear(sectors[k]);
    }
    freeMap->Clear(indirectSectors[j]);
}

```

### (3) FileHeader::ByteToSector 的实现

- a) 这个函数通过文件内部的偏移字节数计算出对应的扇区号
- b) (洞 3) 要分两种情况:
  - i. 一是偏移量还在直接块能存储的范围内, 那么可以直接查询 dataSectors 数组得到对应的扇区号, 在 dataSectors 数组中的下标就是 offset / SectorSize (向下取整)。
  - ii. 二是偏移量在间接块存储的范围, 那么偏移量减去直接块可存储的大小, 差值除去每个间接块可存储的文件大小, 可以算出 indirectIndex, 表示在哪个间接存储的的访问范围内, 再算出是该间接块内部的第几个直接块, 具体代码见下面, 不好表述。

```

int sectors[NumInDirectIndex]; //direct sectors under inderect sector
int indirectIndex = (offset - DirectSize) / InDirectSectorSize;
int index;
if(offset < DirectSize){
    index = offset / SectorSize;
    return dataSectors[index];
}
else{
    index = (offset - DirectSize - InDirectSectorSize * indirectIndex) / SectorSize;
    kernel->synchDisk->ReadSector(indirectSectors[indirectIndex], (char *)sectors);
    return sectors[index];
}

```

### (4) FileHeader::expandFile 的实现

- a) 这个函数是为了解决 WriteAt 的时候出现文件大小变大的情况。
- b) 先算出需要的总扇区数, 以及需要的间接扇区数, 如果空闲扇区不够, 返回错误。
- c) 然后在已有扇区的基础上, 继续分配直接块, 如果已有扇区数以及超过的直接块的存储范围, 则这个循环不会执行。

```

for (i = numSectors; i < NumDirect && i < numSec;)
    if (dataSectors[i] == -1){
        dataSectors[i] = freeMap->FindAndSet();
        i++;
    }

```

- d) (洞 4) 在间接块部分继续分配，这时有两种情况：
- i. 之前的间接块尾部没有填满，需要先读出最后一个间接块，找到第一个空闲的数据块，从这里开始分配新扇区，直到该间接块的每个数据块全部有对应扇区。然后下一次循环就变成下面的情况。
  - ii. 之前的间接块尾部填满了，那么这个间接块就是一个新的间接块，直接按 `Allocate` 函数的方法来实现。

```

for (int j = 0; j < indirectsNeed && doneSec < numSec; j++){
    int sectors[NumInDirectIndex]; //index table
    clearIndexTable(sectors);
    if (indirectSectors[j] == -1){//a new empty indirectSector
        indirectSectors[j] = freeMap->FindAndSet();
        for(int k = 0; k < NumInDirectIndex && doneSec < numSec; k++, doneSec++){
            sectors[k] = freeMap->FindAndSet();
        }
        kernel->synchDisk->WriteSector(indirectSectors[j], (char *)sectors);
    }
    else{ //a full or no empty indirectSector
        kernel->synchDisk->ReadSector(indirectSectors[j], (char *)sectors);
        int k = 0;
        for(; k < NumInDirectIndex; k++){
            if(sectors[k] == -1) break;
        }
        for(; k < NumInDirectIndex && doneSec < numSec; k++, doneSec++){
            sectors[k] = freeMap->FindAndSet();
        }
        kernel->synchDisk->WriteSector(indirectSectors[j], (char *)sectors);
    }
}

```

#### (5) `OpenFile::WriteAt` 的实现

- a) 这个函数实现文件的在任意位置读写，`Write` 函数就是调用了该函数。
- b) 首先要判断写入后文件大小是否变大
- c) (洞 5) 变大则调用 `expandFile` 函数扩大文件，这里需要从 `kernel` 中获得文件系统和他的 `freeMapFile` 对象，并且在文件大小拓展后，更新后的 `freeMap` 要写回 `freeMapFile` 文件。

```

int numSec=(position+numBytes+SectorSize-1)/SectorSize;
OpenFile* freeMapFile = new OpenFile(1);
freeMapFile=kernel->fileSystem->getFreeMapFile();
PersistentBitmap* freeMap = new PersistentBitmap(freeMapFile,NumSectors);

```

```

freeMap->FetchFrom(freeMapFile);
if ((position + numBytes) > fileLength){
    hdr->expandFile(numSec, freeMap);
    hdr->WriteBack(headerSector);
    freeMap->WriteBack(freeMapFile);
}

```

- d) 计算要写入区间对应的扇区，判断头尾部分是否有不完整的扇区，如果有，需要将相应的部分读取出来到 buf
- e) 使用 bcopy 函数将要写入的数据复制到 buf 相应位置，然后使用 kernel->synchDisk->WriteSector 将 buf 写回扇区。

#### (6) FileSystem::Open 的实现

- a) 这个函数实现在 nachos 上的虚拟文件系统上打开一个文件。
- b) 首先将 name 包含的各级目录名解析出来
- c) **(洞 9)** 逐级目录跳转至文件所在目录。currentDirectory 是当前目录，不断使用 Find 函数寻找子目录及其文件头所在扇区，然后新建一个 OpenFile 对象表示子目录对应的文件，从中读取输出目录结构赋值给 currentDirectory，如此循环，直到到达最深层次的目录。

```

for (i = 0; i < (int)folderStrVec.size() - 1; i++) {
    int chlddirfilehdrsector = currentDirectory->Find((char
                                                    *)folderStrVec[i].c_str(), false);
    if(chlddirfilehdrsector == -1) return NULL;
    currentDirectoryFile = new OpenFile(chlddirfilehdrsector);
    //directly new OpenFile, rather than use FileSystem::Open -----lx
    currentDirectory->FetchFrom(currentDirectoryFile);
}

```

- d) **(洞 6)** 在最深层次的目录下用 Find 方法寻找目标文件，如果找到，为其创建一个 OpenFile 对象，并分配文件描述符，用 addFile 加到文件系统的打开文件列表。

```

if(sector != -1){
    for(i = 3; i < MaxOpenFile; i++){
        if(getFile(i) == NULL) break;
    }
    if(i != MaxOpenFile) {
        openFile = new OpenFile(sector);
        openFile->setId(i);
        addFile(i, openFile);
    }else return NULL;
}

```

#### (7) FileSystem::Create 的实现

- a) 这个函数实现在文件系统中创建一个文件。
- b) 首先将 `name` 包含的各级目录名解析出来
- c) **（洞 7）** 逐级目录跳转置文件所在目录。`currentDirectory` 是当前目录，不断使用 `Find` 函数寻找子目录及其文件头所在扇区，然后新建一个 `OpenFile` 对象表示子目录对应的文件，从中读取目录结构赋值给 `currentDirectory`，如此循环，直到到达最深层次的目录。代码与上面 `FileSystem::Open` **（洞 9）** 类似
- d) 判断当前目录下是否已经存在要创建的文件（同名）。
- e) 不存在则用 `freeMap->FindAndSet()` 为新文件的文件头分配扇区 `sector`，当然，要判断空闲扇区是否足够。
- f) 把新文件的 `name` 和其文件头对应的 `sector` 作为一个目录项加入目录中，当然，要判断目录是否已满。
- g) 使用新文件的文件头对象的 `Allocate` 方法为文件分配扇区。
- h) 将相关对象（`freeMap`、`hdr`、`currentDirectory`）写回对应文件，并释放对象。

#### (8) `FileSystem::CreateFolder` 的实现 **（洞 8）**

- a) 这个函数实现在文件系统中创建一个目录。
- b) 这个函数的实现类似 `FileSystem::Create`，仅有两处不同：
  - i. 一个是文件的初始大小，`Allocate` 的时候大小为 `DirectoryFileSize`
  - ii. 扇区分配完成后，需要初始化目录结构并写回。

```
Directory *createdDirectory = new Directory(NumDirEntries);
OpenFile *createdDirectoryFile = new OpenFile(sector);
createdDirectory->WriteBack(createdDirectoryFile);
delete createdDirectory;
delete createdDirectoryFile;
```

#### (9) `FileSystem::Remove` 的实现

- a) 这个函数实现在文件系统中删除一个文件。
- b) 首先将 `name` 包含的各级目录名解析出来
- c) **（洞 10）** 逐级目录跳转置文件所在目录。`currentDirectory` 是当前目录，不断使用 `Find` 函数寻找子目录及其文件头所在扇区，然后新建一个 `OpenFile` 对象表示子目录对应的文件，从中读取目录结构赋值给 `currentDirectory`，如此循环，直到到达最深层次的目录。代码与上面 `FileSystem::Open` **（洞 9）** 类似
- d) 判断文件是否存在
- e) 存在则读取文件头，调用 `Deallocate` 方法释放文件的扇区。

- f) freeMap 标记文件头所在扇区为空闲，currentDirectory 标记对应目录项为空闲。
- g) 写回 freeMap、currentDirectory 对应的文件对象。

#### (10) FileSystem::Recover 的实现

- a) 这个函数实现在 nachos 文件系统中恢复一个文件到 Linux 中。
- b) 首先将 name 包含的各级目录名解析出来
- c) **(洞 11)** 逐级目录跳转至文件所在目录。currentDirectory 是当前目录，不断使用 Find 函数寻找子目录及其文件头所在扇区，然后新建一个 OpenFile 对象表示子目录对应的文件，从中读取目录结构赋值给 currentDirectory，如此循环，直到到达最深层次的目录。代码与上面 FileSystem::Open **(洞 9)** 类似。
- d) 在当前目录下 Find 要恢复的文件名，justcomparename 选择 true，表示只要文件名相同就算找到，因为被删除的文件对应 inUse=false。
- e) 如果找到要恢复的文件目录项，尝试读取对应扇区（文件头）。

```
recoverfilename = (char *) folderStrVec[i].c_str();
recoverfilehdrsector = currentDirectory->Find(recoverfilename, true);
//just compare name, ignore "inUse"-----lx
if (recoverfilehdrsector == -1){
    delete currentDirectory;
    if (currentDirectoryFile != directoryFile)
        delete currentDirectoryFile;
    return FALSE; // file not found
}
recoverfile = new OpenFile(recoverfilehdrsector);
```

- f) 判断文件长度是否小于 0（显然不能恢复），如果大于 0，读取对应长度的内容到 buf 中（不能保证数据和原来一样了），写回 Linux 中指定的文件中。

```
char *buffer = new char[recoverfile->Length()];
recoverfile->ReadAt(buffer, recoverfile->Length(), 0);
FILE *out = fopen(dstName, "w");
fwrite(buffer, sizeof(char), recoverfile->Length(), out);
fclose(out);
```

## 2. 实验运行结果截图及分析说明

### a) 阶段 1 测试

#### 测试方法解释：

(1) toTestFileSys.sh，这是一个 nachos 的 shell，它先格式化 nachos 磁盘，然后从 Linux 中复制 prince.txt 和 testFileSys 文件到 nachos 磁盘中。

testFileSys 是一个 nachos 可执行文件，它将打开 prince.txt，创建并打开 hello 文件，从 prince.txt 读取 512 字节，重复十次写入 hello，然后关闭两个文件。打印所有文件的信息。

(2) 运行 ./toTestFileSys.sh > testOutcome.txt; cat testOutcome.txt 将得到 shell 文件的执行情况（在 test/testOutcome.txt 文件中并且显示）。

### 测试结果分析：

测试结果与标准结果相同，正确显示了各个文件的内容和大小，其中 hello 文件的大小为 5120，与预期一致。

结果过长，此处不放出截图。

## b) 阶段 2 测试

### 测试方法解释：

(1) toTestDirectoryAndRecovery.sh，这是一个 nachos 的 shell，它先格式化 nachos 磁盘，然后从 Linux 中复制 testDirectory 文件到 nachos 磁盘中。

testDirectory 是一个 nachos 可执行文件，它创建 folder1 目录，创建 folder1/folder2，folder2/folder3，创建 folder1/folder2/file，写入十次 "we write contents to folder1/folder2/file\n" 文本，关闭文件。

删除文件 file。

恢复文件 file 到 Recovery.txt。

(2) 运行 ./toTestDirectoryAndRecovery.sh; cat Recovery.txt;

```
lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/test$ ./toTestDirectoryAndRecovery.sh
create folder folder2 failed
Machine halting!

Ticks: total 864562, idle 859592, system 4680, user 290
Disk I/O: reads 85, writes 62
Console I/O: reads 0, writes 0
Paging: faults 0
Network I/O: packets received 0, sent 0
we write contents to folder1/folder2/file
n, I went to sleep on the sand, a thousand miles from any human habitation. I was more isolaMachine halting!

Ticks: total 32520, idle 32080, system 440, user 0
Disk I/O: reads 15, writes 0
Console I/O: reads 0, writes 0
Paging: faults 0
Network I/O: packets received 0, sent 0
Machine halting!

Ticks: total 46020, idle 45560, system 460, user 0
Disk I/O: reads 13, writes 3
Console I/O: reads 0, writes 0
Paging: faults 0
Network I/O: packets received 0, sent 0
Machine halting!

Ticks: total 32520, idle 32080, system 440, user 0
Disk I/O: reads 15, writes 0
Console I/O: reads 0, writes 0
Paging: faults 0
Network I/O: packets received 0, sent 0
lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/test$
```

```

lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/test$ cat recovery.txt
we write contents to folder1/folder2/file
n, I went to sleep on the sand, a thousand miles from any human habitation. I was more isola
lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/test$

```

### 测试结果分析：

测试结果与标准结果相同，创建 folder2/folder3 会失败，因为没有写全路径名。Recovery.txt 的最后一行是阶段 1 测试的残留信息。

## 3. 实验过程中遇到的问题及解决方法

### (1) 遇到问题：

测试结果为：

```

lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/test$ ./toTestFileSys.sh > testOutcome.txt; cat testOutcome.txt
Assertion failed: line 139 file ../machine/disk.cc
./toTestFileSys.sh: line 3: 8701 Aborted (core dumped) $nachos -f
Assertion failed: line 119 file ../machine/disk.cc
./toTestFileSys.sh: line 4: 8703 Aborted (core dumped) $nachos -cp prince.txt prince.txt
Assertion failed: line 119 file ../machine/disk.cc
./toTestFileSys.sh: line 5: 8705 Aborted (core dumped) $nachos -cp testFileSys testFileSys
Assertion failed: line 119 file ../machine/disk.cc
./toTestFileSys.sh: line 6: 8714 Aborted (core dumped) $nachos -x testFileSys
lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/test$

```

### 分析问题：

提示全部是 core dumped，发生在 disk.cc 的 139 行。

到 disk.cc 查看：

```

133 void
134 Disk::WriteRequest(int sectorNumber, char* data)
135 {
136     int ticks = ComputeLatency(sectorNumber, TRUE);
137     printf("-----secnum: %d-----\n",sectorNumber);
138     ASSERT(!active);
139     ASSERT((sectorNumber >= 0) && (sectorNumber < NumSectors));
140

```

ASSERT 发生的条件是：对磁盘发出读请求的时候 sectorNumber 小于 0 或者大于最大扇区数，sectorNumber 是从上级函数传进来的，但无法确定计算出错的位置。

增加一个输出显示 sectorNumber，到 gdb 下单步调试（使用命令 n）。

```
(gdb) n
96         freeMap->Mark(DirectorySector);
(gdb) n
101        ASSERT(mapHdr->Allocate(freeMap, FreeMapFileSize));
(gdb) n
102        ASSERT(dirHdr->Allocate(freeMap, DirectoryFileSize));
(gdb) n
108        DEBUG(dbgFile, "Writing headers back to disk.");
(gdb) n
109        mapHdr->WriteBack(FreeMapSector);
(gdb) n
-----secnum: 0-----
110        dirHdr->WriteBack(DirectorySector);
(gdb) n
-----secnum: 1-----
116        freeMapFile = new OpenFile(FreeMapSector);
(gdb) n
117        directoryFile = new OpenFile(DirectorySector);
(gdb) n
125        DEBUG(dbgFile, "Writing bitmap and directory back to disk.");
(gdb) n
126        freeMap->WriteBack(freeMapFile); // flush changes to disk
(gdb) n
-----secnum: 0-----
-----secnum: 0-----
-----secnum: -1073746072-----
Assertion failed: line 139 file ../machine/disk.cc

Program received signal SIGABRT, Aborted.
0xb7fdccf9 in ?? ()
(gdb) █
```

问题出现在 Writeback，但这里并没有计算 sectorNumber 进一步地，用 gdb 下用命令 s 单步进入函数

```
(gdb) n
212        int sector = hdr->ByteToSector(i*SectorSize);
(gdb) n
214        &buf[(i - firstSector) * SectorSize]);
(gdb) n
-----secnum: 0-----
210        for (i = firstSector; i <= lastSector; i++)
(gdb) n
212        int sector = hdr->ByteToSector(i*SectorSize);
(gdb) n
214        &buf[(i - firstSector) * SectorSize]);
(gdb) n
-----secnum: 0-----
210        for (i = firstSector; i <= lastSector; i++)
(gdb) n
212        int sector = hdr->ByteToSector(i*SectorSize);
(gdb) n
214        &buf[(i - firstSector) * SectorSize]);
(gdb) n
-----secnum: -1073746072-----
Assertion failed: line 139 file ../machine/disk.cc

Program received signal SIGABRT, Aborted.
0xb7fdccf9 in ?? ()
(gdb) █
```

经过多次单步和进入，确定出错位置在 ByteToSector 函数

```

if(offset < DirectSize){
    index = offset / SectorSize;
    return dataSectors[index];
}
else{
    index = (offset - DirectSize - InDirectSectorSize * indirectIndex) / SectorSize;
    kernel->synchDisk->ReadSector(indirectSectors[indirectIndex], (char *)sectors);

    //printf("-----index: %d sectors[index]: %d-----\n", index, sectors[index]);
    ASSERT(sectors[index] >= 0 && sectors[index] < NumSectors);//-----lx
    return sectors[index];
}

```

经查，是在 `offset < DirectSize` 时忘记返回，而将 `return sectors[index]` 放在分支判断之外，改正为上图即可。

## (2) 遇到问题:

测试结果为:

```

Machine halting!

Ticks: total 409020, idle 407800, system 1220, user 0
Disk I/O: reads 17, writes 24
Console I/O: reads 0, writes 0
Paging: faults 0
Network I/O: packets received 0, sent 0
file did not open
read failed
file did not open
write failed!
close file failed!
close file failed!

```

### 分析问题:

仔细查看各文件，`file did not open` 提示是出现在 `filesystem.cc` 的 `FileSystem::Read` 函数中。然而 `ksyscall.h` 的 `SysOpen` 中的错误提示

```

if(file==NULL) {
    printf("open %s error\n",filename);
    return -1;
}

```

并没有出现，因此文件打开是成功的，并且分配了 fid。

后来仔细思考，问题在于 FileSystem::Open 中，没有为新的 openFile 对象设置 fid 值，

```

if(sector != -1){
    for(i = 3; i < MaxOpenFile; i++){
        if(getFile(i) == NULL) break;
    }
    if(i != MaxOpenFile) {
        openFile = new OpenFile(sector);
        openFile->setId(i);
        addFile(i,openFile);
    }
}

```

### (3) 遇到问题:

测试结果出现 sectorNumber 比总扇区数还多的情况

```

-----secnum: 4-----
-----secnum: 5-----
-----secnum: 6-----
-----secnum: 7-----
-----secnum: 8-----
-----secnum: 9-----
-----secnum: 0-----
-----secnum: 17-----
-----secnum: 0-----
-----secnum: 247540-----
lin@ubuntu:~/nachos/NachOS-4.0/code/testS

```

解决问题:

expandFile 的参数传错了，直接传入了 position + numBytes，应该改为(position + numBytes + SectorSize - 1) / SectorSize;

```

if ((position + numBytes) > fileLength){
    PersistentBitmap *freeMap = new PersistentBitmap(kernel->fileSystem->getFreeMapFile(), NumSectors);
    // "NumSectors" is the total sector of disk, diff from "numSectors" ---lx
    int newnumSec = (position + numBytes + SectorSize - 1) / SectorSize;
    if(hdr->expandFile(newnumSec, freeMap) == -1) return 0;
    hdr->WriteBack(headerSector);
    freeMap->WriteBack(kernel->fileSystem->getFreeMapFile());
}

```