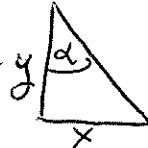


a) Si se sueltan los anillos del vértice de las barras, encuentre la distancia a que llegán usando pto. de retorno.

b) Ptos. de equilibrio

c) Ec. de mov. y T

Sol: a) Por geometría:   $\Rightarrow \operatorname{tg} \alpha = \frac{x}{y} \Rightarrow y = x \operatorname{ctg} \alpha$   
 $\dot{y} = \dot{x} \operatorname{ctg} \alpha$

La energía cinética del anillo:

$$T = \frac{m}{2} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) = \frac{m}{2} (1 + \operatorname{ctg}^2 \alpha) \dot{x}^2 = \frac{m}{2} \operatorname{csc}^2 \alpha \dot{x}^2$$

La potencial:

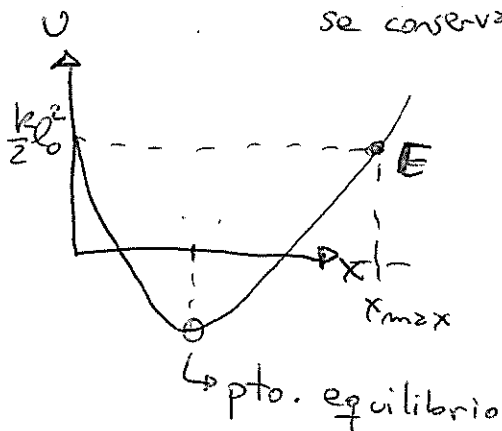
Grav:  $U_g = -mgy = -mgx \operatorname{ctg} \alpha$

Resorte:  $U_r = \frac{k}{2} (x - l_0)^2 \Rightarrow U = -mgx \operatorname{ctg} \alpha + \frac{k}{2} (x - l_0)^2$

Si es soltado de  $x=0$ , la energía:

$$E(x=0) = E = \frac{k}{2} l_0^2$$

se conserva



Igualo el potencial a la energía:

$$E = U(x_{\text{retorno}})$$

$$\frac{k}{2} l_0^2 = -mgx \operatorname{ctg} \alpha + \frac{k}{2} x^2 - kx l_0 + \frac{k}{2} l_0^2$$

$$0 = -mg \operatorname{ctg} \alpha + \frac{k}{2} x_{\text{max}} - k l_0$$

$$\Rightarrow \boxed{x_{\text{max}} = \frac{2}{k} mg \operatorname{ctg} \alpha + 2 l_0}$$

b) El pto. de equilibrio corresponde al mínimo de potencial:

$$\frac{dU}{dx} = -mg \operatorname{ctg} \alpha + k(x_{\text{eq}} - l_0) = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{x_{\text{eq}} = l_0 + \frac{mg}{k} \operatorname{ctg} \alpha}$$

Notar que  $x_{\text{max}} = 2x_{\text{eq}}$

c) ¿Es estable?

$$\left. \frac{d^2U}{dx^2} \right|_{x_{eq}} = k > 0 \Rightarrow \text{estable}$$

Pequeñas oscilaciones:  $U \approx U(x_{eq}) + \left. \frac{dU}{dx} \right|_{x_{eq}} (x - x_{eq}) + \frac{1}{2} \left. \frac{d^2U}{dx^2} \right|_{x_{eq}} (x - x_{eq})^2$

$$= U(x_{eq}) + \frac{k}{2} (x - x_{eq})^2$$

Entonces la energía:

$$E = \frac{m}{2} \csc^2 \alpha \dot{x}^2 + U(x_{eq}) + \frac{k}{2} (x - x_{eq})^2 \quad \left| \frac{d}{dt} \right|$$

$$0 = m \csc^2 \alpha \ddot{x} + k (x - x_{eq})$$

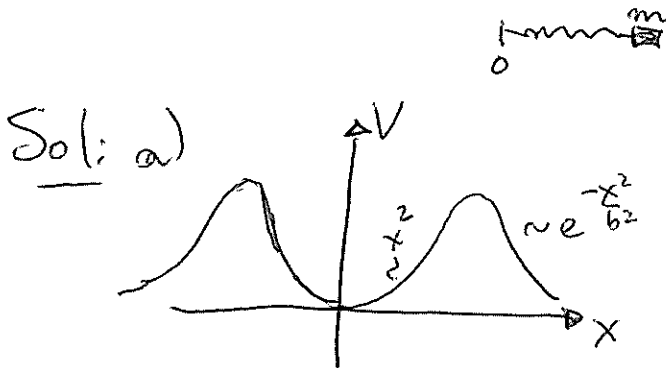
$$\ddot{x} + \underbrace{\frac{k}{m \csc^2 \alpha}}_{\omega_0^2} (x - x_{eq}) = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega_0 = \frac{1}{\csc \alpha \sqrt{m}} \sqrt{k} = \operatorname{sen} \alpha \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega_0} \quad \Rightarrow \quad \boxed{T = \frac{2\pi}{\operatorname{sen} \alpha} \sqrt{\frac{m}{k}}}$$

P2]  $V(x) = Ax^2 e^{-\frac{x^2}{b^2}}$

a) Ptos. eq. y frecuencias de pequeñas oscilaciones

b) Se agrega un resorte que transforma los ptos. inestables en estables. Determine  $k$  y  $\omega_0$ .



Sol: a)

Los ptos. de equilibrio:

$$\frac{dV}{dx} = 0 = 2Ax e^{-\frac{x^2}{b^2}} - 2\frac{x^2}{b} A e^{-\frac{x^2}{b^2}} = 0$$

$$= 2Ax \left[ 1 - \frac{x^2}{b^2} \right] e^{-\frac{x^2}{b^2}} = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = b \\ x_3 = -b \end{cases} \begin{cases} \rightarrow \text{estable} \\ \} \text{inestable} \end{cases}$$

Sacamos  $\omega$  para  $x_1$ :

$$\frac{d^2V}{dx^2} = 2A \left[ 1 - \frac{x^2}{b^2} \right] e^{-\frac{x^2}{b^2}} - 4A \frac{x^2}{b^2} e^{-\frac{x^2}{b^2}} - 4A \frac{x^2}{b^2} \left[ 1 - \frac{x^2}{b^2} \right] e^{-\frac{x^2}{b^2}}$$

evaluando en  $x_1 = 0$ :

$$\left. \frac{d^2V}{dx^2} \right|_0 = 2A$$

Expandiendo:  $V(x) \approx V(0) + \frac{1}{2} \left. \frac{d^2V}{dx^2} \right|_0 (x-0)^2 = Ax^2$

En vez de usar energía usamos fuerza:

$$F = -\frac{dV}{dx} = -2Ax = m\ddot{x} \Rightarrow \ddot{x} + \underbrace{\frac{2A}{m}}_{\omega_0^2} x = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{\omega_0 = \sqrt{\frac{2A}{m}}}$$

b) Ahora:  $V(x) = Ax^2 e^{-\left(\frac{x}{b}\right)^2} + \frac{k}{2}(x-l_0)^2$

$$\rightarrow \frac{dV}{dx} = 2Ax e^{-\left(\frac{x}{b}\right)^2} \left[1 - \frac{x^2}{b^2}\right] + k(x-l_0)$$

Impongo que  $\pm b$  sean ptos. de eq:

$$\left. \frac{dV}{dx} \right|_{\pm b} = 0 = 0 + k(b-l_0) \Rightarrow \boxed{l_0 = b}$$

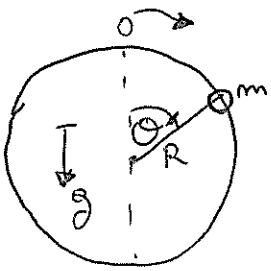
Ahora impongo que sean estables:

$$\left. \frac{d^2V}{dx^2} \right|_{\pm b} = 2A \left(1 - \frac{x^2}{b^2}\right) e^{-\left(\frac{x}{b}\right)^2} - 4A \frac{x^2}{b^2} e^{-\left(\frac{x}{b}\right)^2} - 4A \frac{x^2}{b^2} \left(1 - \frac{x^2}{b^2}\right) e^{-\left(\frac{x}{b}\right)^2} + k > 0$$

$$0 - 4Ae^{-1} + 0 + k > 0$$

$$\Rightarrow \boxed{k > \frac{4A}{e}}$$

P3

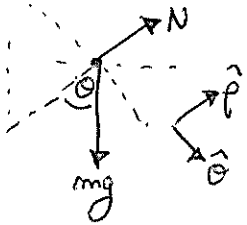


a) Fuerza entre aro y anillo en  $\theta = \frac{\pi}{2}, \pi$

b) Período pequeñas oscilaciones

Sol: a)  $\vec{a} = -R\dot{\theta}^2 \hat{p} + R\ddot{\theta} \hat{\theta}$

DCL:



Newton:

$$\hat{p}: -mR\dot{\theta}^2 = N - mg \cos \theta \quad (1)$$

$$\hat{\theta}: mR\ddot{\theta} = mg \sin \theta \quad (2)$$

Queremos evaluar en  $\theta = \frac{\pi}{2}, \pi$ , luego necesitamos  $N(\theta)$

Usamos (2):

$$\ddot{\theta} = \dot{\theta} \frac{d\dot{\theta}}{d\theta} = \frac{g}{R} \sin \theta$$

$$\int \dot{\theta} d\dot{\theta} = \frac{g}{R} \int \sin \theta d\theta$$

$$\frac{\dot{\theta}^2}{2} = \frac{g}{R} (1 - \cos \theta)$$

reemplazando  $\dot{\theta}^2$  en (1):

$$-mR \cdot \frac{2g}{R} (1 - \cos \theta) = N - mg \cos \theta$$

$$\Rightarrow N = mg(3 \cos \theta - 2)$$

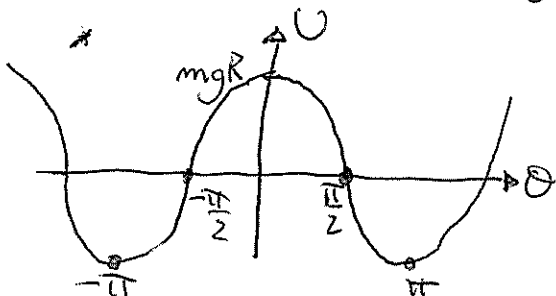
ahora evaluando en  $\frac{\pi}{2}$  y  $\pi$ :

$$N\left(\frac{\pi}{2}\right) = -2mg$$

$$N(\pi) = -5mg$$

b) Usaremos energía potencial:

$$U = mgh = mgR \cos \theta \quad \left. \begin{array}{l} \text{tomamos} \\ \text{como } z=0 \end{array} \right\} \text{al centro del aro}$$



Al "ojo" se ven que los equilibrios son  $\theta = 0$  (inestable) y  $\theta = \pi$  (estable)

Pero los podemos calcular:

$$\frac{dU}{d\theta} = 0 = -mgR \sin \theta^* \Rightarrow \theta^* = 0, \pi$$

y la estabilidad:

$$\frac{d^2U}{d\theta^2} = -mgR \cos \theta \begin{cases} > 0 \text{ para } \theta = \pi \rightarrow \text{estable} \\ < 0 \text{ para } \theta = 0 \rightarrow \text{inestable} \end{cases}$$

Ahora expandemos  $U$  en torno al punto de equilibrio:

$$U(\theta) \approx U(\theta^*) + \frac{dU}{d\theta} \Big|_{\theta^*} (\theta - \theta^*) + \frac{1}{2} \frac{d^2U}{d\theta^2} \Big|_{\theta^*} (\theta - \theta^*)^2$$

Nos interesa  $\theta = \pi$ , pues es el eq. estable, es decir, el único que corresponde a una oscilación.

$$U(\theta) = -mgR + \frac{mgR}{2} (\theta - \pi)^2$$

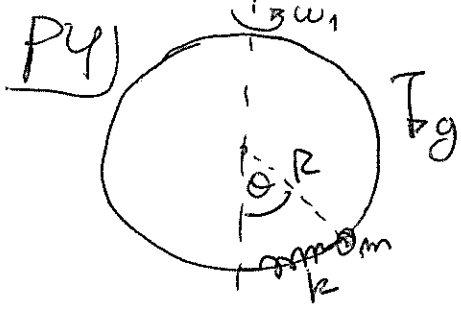
entonces la energía:  $E = \frac{m}{2} v^2 + U$ , con  $v = R\dot{\theta}$

$$\Rightarrow E = \frac{m}{2} R^2 \dot{\theta}^2 - mgR + \frac{mgR}{2} (\theta - \pi)^2 \quad / \frac{d}{dt}()$$

$$0 = mR^2 \ddot{\theta} + mgR (\theta - \pi)$$

$$\Rightarrow \ddot{\theta} + \underbrace{\frac{g}{R}}_{\omega_0^2} (\theta - \pi) = 0 \quad \Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{g}{R}}$$

y el período:  $T = 2\pi \sqrt{\frac{R}{g}}$

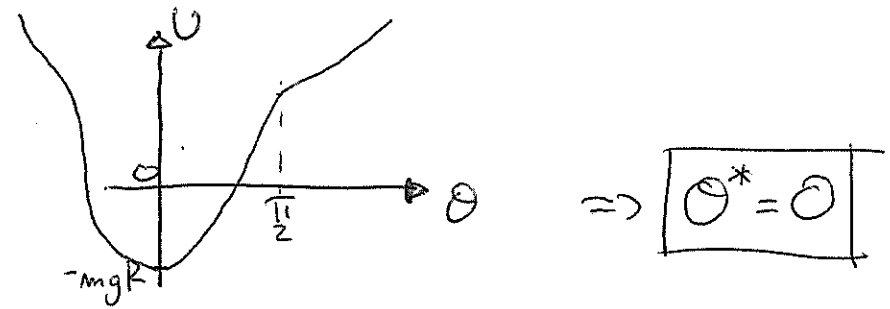


a) Ptos. de equilibrio y T  
 b) Que pasa si el eje rota con  $\omega_1 = \phi$ ? Encuentra T

Sol: a) El potencial:

$$U = -mgR \cos \theta + \frac{k}{2} R^2 \theta^2$$

graficando:



La energía:  $E = \frac{m}{2} R^2 \dot{\theta}^2 - mgR \cos \theta + \frac{k}{2} R^2 \theta^2$  ( $\frac{d}{dt}()$ )

$$0 = mR^2 \ddot{\theta} + mgR \sin \theta + kR^2 \theta$$

$$\ddot{\theta} + \frac{g}{R} \theta + \frac{k}{m} \theta = 0$$

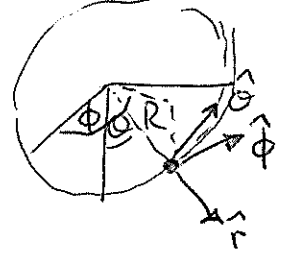
$$\ddot{\theta} + \omega_0^2 \theta = 0$$

$\omega_0^2 = \frac{g}{R} + \frac{k}{m}$

$$\Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{g}{R} + \frac{k}{m}} \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{g}{R} + \frac{k}{m}}}$$

b) Usamos esféricas:

$$\vec{v} = R\dot{\phi} \hat{\phi} + R\dot{\theta} \hat{\theta}$$



$$\Rightarrow v^2 = R^2 \omega_1^2 \sin^2 \theta + R^2 \dot{\theta}^2$$

El potencial queda igual:

$$E = \frac{m}{2} (R^2 \dot{\theta}^2 + R^2 \omega_1^2 \sin^2 \theta) - mgR \cos \theta + \frac{k}{2} R^2 \theta^2$$
 ( $\frac{d}{dt}()$ )

$$mR^2 \ddot{\theta} + mR^2 \omega_1^2 \sin \theta \cos \theta + mgR \sin \theta + kR^2 \theta = 0$$

$\sin \theta \cos \theta \sim 1 - \frac{\theta^2}{2}$

$$\ddot{\theta} + \omega_1^2 \theta + \underbrace{\frac{g}{l} \theta + \frac{k}{m} \theta}_{\omega_0^2 \theta} = 0$$

$$\ddot{\theta} + \underbrace{(\omega_1^2 + \omega_0^2)}_{\text{nueva frecuencia}} \theta = 0$$

$$\Rightarrow T = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega_1^2 + \omega_0^2}}$$