



# Параллельное программирование

Роман Елизаров, 2009  
[elizarov@devexperts.com](mailto:elizarov@devexperts.com)



## Взаимное исключение

- Взаимное исключение (Mutual Exclusion)
- Отсутствие блокировки (Freedom from Deadlock)
- Отсутствие голодания (Freedom from Starvation)

```
run() {  
    int i = getThreadID();  
    while (true) {  
        nonCriticalSection();  
        lock(i);  
        criticalSection();  
        unlock(i);  
    }  
}
```



## Взаимное исключение, попытка 1

```
boolean want[2];
```

```
lock(int i) {  
    want[i] = true;  
    while (want[1 - i]); // wait  
}
```

```
unlock(int i) {  
    want[i] = false;  
}
```



## Взаимное исключение, попытка 2

```
int victim;  
  
lock(int i) {  
    victim = i;  
    while (victim == i); // wait  
}  
  
unlock(int i) {  
}
```



## Взаимное исключение, алгоритм Петерсона

```
boolean want[2];  
int victim;
```

```
lock(int i) {  
    want[i] = true;  
    victim = i;  
    while (want[1 - i] && victim == i); // wait  
}
```

```
unlock(int i) {  
    want[i] = false;  
}
```



## Взаимное исключение, алгоритм Петерсона для N потоков

```
int level[N];  
int victim[N];
```

```
lock(int i) {  
    for (int j = 1; j < N; j++) {  
        level[i] = j;  
        victim[j] = i;  
        while exists k != i :  
            level[k] >= j && victim[j] == i; // wait  
    }  
}
```

```
unlock(int i) {  
    level[i] = 0;  
}
```



## Честность

- Отсутствие голодания
- Линейное ожидание, квадратичное ожидание и т.п.
- Первым пришел, первым обслужен (FCFS – First Come First Served)

```
lock() {  
    DoorwaySection(); // wait-free code  
    WaitingSection();  
}
```



## Взаимное исключение, алгоритм Лампорта (алгоритм булочника – вариант 1)

```
boolean want[N]; // init with false  
Label label[N]; // init with 0
```

```
lock(int i) {  
    want[i] = true;  
    label[i] = max(label[0], ..., label[N-1]) + 1;  
    while exists k != i :  
        want[k] && (label[k], k) < (label[i], i);  
}
```

```
unlock(int i) {  
    want[i] = false;  
}
```





## Взаимное исключение, алгоритм Лампорта (алгоритм булочника – вариант 2)

```
boolean choosing[N]; // init with false  
Label label[N];      // init with inf
```

```
lock(int i) {  
    choosing[i] = true;  
    label[i] = max(label[0], ..., label[N-1]) + 1;  
    choosing[i] = false;  
    while exists k != i :  
        choosing[k] || (label[k], k) < (label[i], i);  
}
```

```
unlock(int i) {  
    label[i] = inf;  
}
```



## Разделяемые объекты

- Корректность реализации объекта
  - Тихая согласованность (Quiescent consistency)
  - Последовательная согласованность (Sequential consistency)
  - Линеаризуемость (Linearizability)
- Прогресс
  - Без помех (Obstruction-free)
  - Без блокировок (Lock-free)
  - Без ожидания (Wait-free)



# Регистры

- Разделяемые регистры – базовый объект для общения потоков между собой

```
interface Register<T> {  
    T read();  
    void write(T val);  
}
```



## Классификация регистров

- Безопасные (safe), регулярные (regular), атомарные (atomic)
- Один читатель, много читателей (SR, MR)
- Один писатель, много писателей (SW, MW)
- Булевские значение, множественные значения
- Самый примитивный регистр – Safe SRSW Boolean register
- Самый сложный регистр – Atomic MRMW M-Valued register



## Построение регистров

- Будем строить более сложные регистры из более простых без ожиданий (wait-free образом).
  - Safe SRSW Boolean register
  - Regular SRSW Boolean register
  - Regular SRSW M-Valued register
  - Atomic SRSW M-Valued register
  - Atomic MRSW M-Valued register
  - Atomic MRMW M-Valued register



## Атомарный снимок состояния N регистров

- Набор SW атомарных регистров (по регистру на поток)
- Любой поток может вызвать `scan()` чтобы получить снимок состояния всех регистров
- Методы должны быть атомарными (линеаризуемыми)

```
interface Snapshot<T> {  
    void update(int i, T val);  
    T[] scan();  
}
```



## Атомарный снимок состояния N регистров, без блокировок (lock free)

```
// каждый регистр хранит версию "version"  
(T val, Label version) register[N];
```

```
void update(int i, T val) { // wait-free  
    register[i] = (val, register[i].version+1);  
}
```

```
T[] scan() { // obstruction-free  
    (T, Label)[] old = copyOf(register); // with loop  
    while (true) {  
        (T, Label)[] cur = copyOf(register);  
        if (equal(old, cur)) return cur.val;  
        else old = cur;  
    }  
}
```



## Атомарный снимок состояния N регистров, без ожидания (wait-free) – update

```
// каждый регистр так же хранит копию снимка "snap"  
(T val, Label version, T[] snap) register[N];
```

```
void update(int i, T val) { // wait-free  
    T[] snap = scan();  
    register[i] = (val, register[i].version+1, snap);  
}
```





## Атомарный снимок состояния N регистров, без ожидания (wait-free) – scan

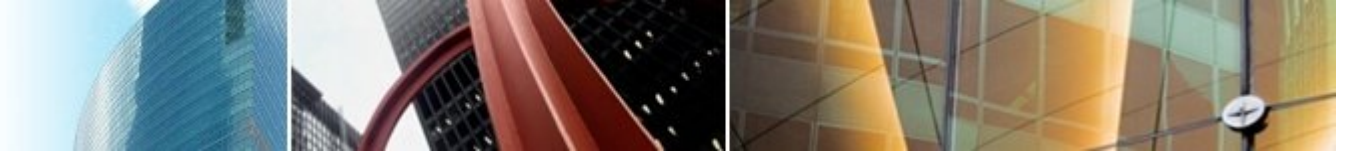
```
T[] scan() { // wait-free, O(N^2) time
    (T, Label, T[])[ ] old = copyOf(register);
    boolean updated[N];
    loop: while (true) {
        (T, Label, T[])[ ] cur = copyOf(register);
        for (int j = 0; j < N; j++)
            if (cur[j].version != old[j].version)
                if (updated[j]) return cur[j].snap;
                else {
                    updated[j] = true;
                    old = cur; continue loop;
                }
        return cur.val;
    }
}
```



## Консенсус

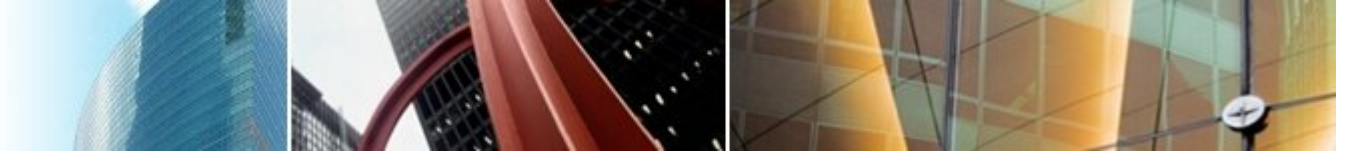
- Согласованность (consistent): все потоки должны вернуть одно и то же значение из метода `decide`
- Обоснованность (valid): возвращенное значение было входным значением какого-то из потоков

```
interface Consensus<T> {  
    T decide(T val);  
}
```



## Консенсусное число

- Если с помощью класса объектов  $S$  можно реализовать консенсусный протокол без ожидания (wait-free) для  $N$  потоков (и не больше), то говорят что у класса  $S$  **консенсусное число** равно  $N$ .
- **ТЕОРЕМА:** Атомарные регистры имеют консенсусное число 1.
  - Т.е. с помощью атомарных регистров даже 2 потока не могут придти к консенсусу без ожидания (докажем от противного) для для 2-х возможных значений при  $T = \{0, 1\}$
  - С ожиданием задача решается очевидно (с помощью любого алгоритма взаимного исключения).



## Определения и леммы для любых классов объектов

- Определения и концепции:
  - Рассматриваем дерево состояния, листья – конечные состояния помеченные 0 или 1 (в зависимости от значения консенсуса).
  - $x$ -валентное состояние системы ( $x = 0, 1$ ) – консенсус во всех нижестоящих листьях будет  $x$ .
  - Бивалентное состояние – возможен консенсус как 0 так и 1.
  - Критическое состояние – такое бивалентное состояние, все дети которого одновалентны.
- **ЛЕММА:** Существует начальное бивалентное состояние.
- **ЛЕММА:** Существует критическое состояние.



## Доказательство для атомарных регистров

- Рассмотрим возможные пары операций в критическом состоянии:
  - Операции над разными регистрами – коммутуют.
  - Два чтения – коммутуют.
  - любая операция + Запись – состояние пишущего потока не зависит от порядка операций.



## Read-Modify-Write регистры

- Для функции или класса функций  $F(\text{args}): T \rightarrow T$ 
  - `getAndSet (exchange)`, `getAndIncrement`, `getAndAdd` и т.п.
  - `get (read)` это тоже [тривиальная] RMW операция для  $F == \text{id}$ .

```
class RMWRegister<T> {  
    private T val ;  
    T getAndF(args...) atomic {  
        T old = val ;  
        val = F(T, args);  
        return old;  
    }  
}
```



## Нетривиальные RMW регистры

- Консенсусное число нетривиального RMW регистра  $\geq 2$ .
  - Нужно чтобы была хотя бы одна «подвижная» точка функции  $F$ , например  $F(v_0) = v_1 \neq v_0$ .

```
T proposed[2];
```

```
RMWRegister rmw; // начальное значение v0
```

```
T decide(T val) {
```

```
    int i = myThreadId(); // i = 0, 1 – номер потока
```

```
    proposed[i] = val;
```

```
    if (rmw.getAndF() == v0) return proposed[i];
```

```
        else return proposed[1 - i];
```

```
}
```



## Common2 RMW регистры

- Определения
  - F1 и F2 коммутируют если  $F1(F2(x)) == F2(F1(x))$
  - F1 перезаписывает F2 если  $F1(F2(x)) == F1(x)$
  - Класс C RMW регистров принадлежит Common2, если любая пара функций либо коммутирует, либо одна из функций перезаписывает другую.
- **ТЕОРЕМА:** Нетривиальный класс Common2 RMW регистров имеет консенсусное число 2.
  - Третий поток не может отличить глобальное состояние при изменении порядка выполнения коммутирующих или перезаписывающих операций в критическом состоянии.





## Универсальные объекты

- Объект с консенсусный числом бесконечность называется универсальным объектом.
  - По определению, с помощью него можно реализовать консенсусный протокол для любого числа потоков.
- Пример: `compareAndSet` aka `testAndSet` (возвращает `boolean`), `compareAndExchange` (возвращает старое значение – RMW)

```
private T x;  
boolean compareAndSet(T val, T expected) atomic {  
    if (x == expected) { x = val; return true; }  
    else return false;  
}
```



## compareAndSet (CAS) и консенсус

```
// реализация консенсусного протокола через CAS+GET
T decide(T val) {
    if (compareAndSet(val, INITIAL))
        return val;
    else return get();
}
```

```
// реализация консенсусного протокола через CMPXCHG
T decide(T val) {
    T old = compareAndExchange(val, INITIAL);
    if (old == INITIAL)
        return val;
    else return old;
}
```



## Универсальность консенсуса

- **ТЕОРЕМА:** Любой последовательный объект можно реализовать без ожидания (wait-free) для  $N$  потоков используя консенсусный протокол для  $N$  объектов.
  - Следствие1: С помощью любого класса объектов с консенсусным числом  $N$  можно реализовать любой объект с консенсусным числом  $\leq N$ .
  - Следствие2: С помощью универсального объекта можно реализовать любой объект.



## Иерархия объектов

Консенсусное число	Объект
1	Атомарные регистры, снимок состояния нескольких регистров
2	getAndSet (атомарный обмен), getAndAdd, очередь, стек
m	Атомарная запись m регистров из $m(m+1)/2$ регистров
$\infty$	compareAndSet, LoadLinked/StoreConditional



## Многопоточные (Thread-Safe) объекты (алгоритмы и структуры данных) на практике

- Многопоточный объект включает в себя синхронизацию потоков (блокирующую или не блокирующую), которая позволяет его использовать из нескольких потоков одновременно без дополнительной внешней синхронизации
  - Специфицируется через последовательное поведение
  - По умолчанию требуется **линеаризуемость** операций (более слабые формы согласованности – редко)
  - Редко удается реализовать все операции без ожидания (wait-free). Часто приходится идти на компромиссные решения.
- **ВНИМАНИЕ:** Пока пишем псевдокод. Доведение его до реального кода будем обсуждать отдельно.



## Разные подходы к синхронизации потоков при работе с общей структурой данных

- Типы синхронизации:
  - Грубая (Coarse-grained) синхронизация
  - Тонкая (Fine-grained) синхронизация
  - Оптимистичная (Optimistic) синхронизация
  - Ленивая (Lazy) синхронизация
  - Неблокирующая (Nonblocking) синхронизация
- Проще всего для списочных структур данных (с них и начнем), хотя на практике массивы работают существенно быстрее



## Пример: Множество на основе односвязного списка

- **ИНВАРИАНТ:** `node.key < node.next.key`

```
class Node {  
    int key;  
    T item;  
    Node next;  
}
```

```
// Пустой список состоит из 2-х граничных элементов  
Node head = new Node(Integer.MIN_VALUE, null);  
head.next = new Node(Integer.MAX_VALUE, null);
```



## Грубая синхронизация

- Обеспечиваем взаимное исключение всех операций через общий Mutex lock.





## Грубая синхронизация: поиск

```
bool contains(int key) {  
    Lock.Lock();  
    try {  
        Node curr = head;  
        while (curr.key < key) {  
            curr = curr.next;  
        }  
        return key == curr.key;  
    } finally { Lock.unlock(); }  
}
```



## Грубая синхронизация: добавление

```
bool add(int key, T item) {  
    Lock.Lock();  
    try {  
        Node pred = head, curr = pred.next;  
        while (curr.key < key) {  
            pred = curr; curr = curr.next;  
        }  
        if (key == curr.key) return false; else {  
            Node = new Node(key, item);  
            node.next = curr; pred.next = node;  
            return true;  
        }  
    } finally { Lock.unlock(); }  
}
```



## Грубая синхронизация: удаление

```
bool remove(int key, T item) {  
    Lock.Lock();  
    try {  
        Node pred = head, curr = pred.next;  
        while (curr.key < key) {  
            pred = curr; curr = curr.next;  
        }  
        if (key == curr.key) {  
            pred.next = curr.next;  
            return true;  
        }  
        else {  
            return false;  
        }  
    } finally { Lock.unlock(); }  
}
```



## Тонкая синхронизация

- Обеспечиваем синхронизацию через взаимное исключение на каждом элементе.
- При любых операциях одновременно удерживаем блокировку текущего и предыдущего элемента (чтобы не потерять инвариант `pred.next == curr`).



## Тонкая синхронизация: добавление

```
Node pred = head; pred.Lock();
Node curr = pred.next; curr.Lock();
try {
    while (curr.key < key) {
        pred.unlock(); pred = curr;
        curr = curr.next; curr.Lock();
    }
    if (key == curr.key) return false; else {
        Node = new Node(key, item);
        node.next = curr; pred.next = node;
        return true;
    }
} finally { curr.unlock(); pred.unlock(); }
```



## Оптимистичная синхронизация

- Ищем элемент без синхронизации (оптимистично предполагая что никто не помешает), но перепроверяем с синхронизацией
  - Если перепроверка обломалась, то начинаем операцию заново
- Имеет смысл только если обход структуры дешев и быстр, а обход с синхронизацией медленный и дорогой



## Оптимистичная синхронизация: поиск

```
retry: while(true) {  
    Node pred = head, curr = pred.next;  
    while (curr.key < key) {  
        pred = curr; curr = curr.next;  
    }  
    pred.lock(); curr.lock();  
    try {  
        if (!validate(pred, curr)) continue retry;  
        return curr.key == key;  
    } finally { curr.unlock(); pred.unlock(); }  
}
```



## Оптимистичная синхронизация: валидация

```
bool ean validate(Node pred, Node curr) {  
    Node node = head;  
    while (node.key <= pred.key) {  
        if (node == pred)  
            return pred.next == curr;  
        node = node.next;  
    }  
    return false;  
}
```





## Оптимистичная синхронизация: добавление

```
retry: while(true) {  
    Node pred = head, curr = pred.next;  
    while (curr.key < key) {  
        pred = curr; curr = curr.next;  
    }  
    pred.Lock(); curr.Lock();  
    try {  
        if (!validate(pred, curr)) continue retry;  
        if (curr.key == key) return false; else {  
            Node = new Node(key, item);  
            node.next = curr; pred.next = node;  
            return true;  
        }  
    } finally { curr.unlock(); pred.unlock(); }  
}
```



## Оптимистичная синхронизация: удаление

```
retry: while(true) {
    Node pred = head, curr = pred.next;
    while (curr.key < key) {
        pred = curr; curr = curr.next;
    }
    pred.lock(); curr.lock();
    try {
        if (!validate(pred, curr)) continue retry;
        if (curr.key == key) {
            pred.next = curr.next;
            return true;
        } else return false;
    } finally { curr.unlock(); pred.unlock(); }
}
```



## Ленивая синхронизация

- Добавляем в Node поле `boolean marked`.
- Удаление в 2 фазы:
  - `node.marked = true; // Логическое удаление`
  - Физическое удаление из списка
- Инвариант: Все непомеченные (неудаленные) элементы всегда в списке
- Результат:
  - Для валидации не надо просматривать список (только проверить что элементы не удалены логически и `pred.next == curr`). В остальном, код добавление идентичен оптимистичному.
  - Поиск элемента в списке можно делать без ожидания (`wait-free`)



## Ленивая синхронизация: удаление

```
retry: while(true) {
    Node pred = head, curr = pred.next;
    while (curr.key < key) {
        pred = curr; curr = curr.next;
    }
    pred.Lock(); curr.Lock();
    try {
        if (!validate(pred, curr)) continue retry;
        if (curr.key == key) {
            curr.marked = true;
            pred.next = curr.next;
            return true;
        } else return false;
    } finally { curr.unlock(); pred.unlock(); }
}
```



точка линейаризации



## Ленивая синхронизация: валидация

```
boolean validate(Node pred, Node curr) {  
    return !pred.marked &&  
           !curr.marked &&  
           pred.next == curr;  
}
```



## Ленивая синхронизация: поиск (wait-free!)

```
bool contains(int key) {  
    Node curr = head;  
    while (curr.key < key) {  
        curr = curr.next;  
    }  
    return key == curr.key && !curr.marked;  
}
```

точка линеаризации  
успешного поиска



## Неблокирующая синхронизация

- Простое использование Compare-And-Set (CAS) не помогает – удаления двух соседних элементов будут конфликтовать.
- Объединим `next` и `marked` в одну переменную `{next,marked}`, которую будем атомарно менять используя CAS
  - Каждая операция модификации будет выполняться одним успешным CAS-ом.
  - Успешное выполнение CAS-а является **точкой линеаризации**.
- При выполнении операции удаления или добавления будем пытаться произвести физическое удаление
  - Добавление и удаление будут работать без блокировки (lock-free)
  - Поиск элемента будет работать без ожидания (wait-free)



## Неблокирующая синхронизация: добавление

```
retry: while (true) {  
    Node pred, curr; {pred, curr} = find(key);  
    if (curr.key == key) return false; else {  
        Node = new Node(key, item);  
        node. {next, marked} = {curr, false};  
        if (CAS(pred. {next, marked}, {curr, false},  
                {next, false}))  
            return true;  
    }  
}
```

линеаризация







## Неблокирующая синхронизация: поиск окна

```
{Node, Node} find(int key) {  
    retry: while(true) {  
        Node pred = head, curr = pred.next, succ;  
        while (true) {  
            {succ, boolean cmk} = curr. {next, marked};  
            if (cmk) { // Если curr логически удален  
                if (!CAS(pred. {next, marked},  
                    {curr, false}, {succ, false}))  
                    continue retry;  
                curr = succ;  
            } else {  
                if (curr.key >= key) return {pred, curr};  
                pred = curr; curr = succ;  
            }  
        }  
    }  
}
```



## Неблокирующая синхронизация: удаление

```

retry: while (true) {
    Node pred, curr; {pred, curr} = find(key);
    if (curr.key != key) return false; else {
        Node succ = curr.next;
        линеаризация → if (!CAS(curr. {next, marked}, {next, false},
                                {next, true}))
            continue retry;
        // оптимизация – попытаемся физ. удалить
        CAS(pred. {next, marked}, {curr, false}
            {succ, false});
        return true;
    }
}

```



## Универсальное построение без блокировок с использованием CAS

- Вся структура данных представляется как указатель на объект, **содержимое которого никогда не меняется.**
- Любые операции чтения работают без ожидания.
- Любые операции модификации создают полную копию структуры, меняют её, и пытаются подменить указать на неё с помощью одного Compare-And-Set (CAS).
  - В случае ошибки CAS – повтор.
- Частный случай этого подхода: вся структура данных влезает в одно машинное слово, например счетчик.



## Атомарный счетчик

```
int counter;
```

```
int getAndIncrement(int increment) {  
    retry: while(true) {  
        int old = counter;  
        int updated = old + increment;  
        if (CAS(counter, old, updated))  
            return old;  
    }  
}
```



## Работа с древовидными структурами без блокировок

- Структура представлена в виде дерева
- Тогда операции изменения можно реализовать в виде **одного CAS**, заменяющего указатель на root дерева.
  - Неизменившуюся часть дерева можно использовать в новой версии дерева, т.е. не нужно копировать всю структуру данных.
- Частный случай этого подхода: LIFO стек

```
class Node {  
    T item;  
    Node next;  
}  
// Пустой стек это указатель на null  
Node top = null;
```



## Операции с LIFO стеком

```
void push(T item) {  
    retry: while(true) {  
        Node node = new Node(item, top);  
        if (CAS(top, node.next, node))  
            return;  
    }  
}
```

← линейаризация

```
T pop() {  
    retry: while(true) {  
        Node node = top;  
        if (node == null) throw new EmptyStack();  
        if (CAS(top, node, node.next))  
            return node.item;  
    }  
}
```

← линейаризация



## FIFO очередь без блокировок (lock-free)

- Так же односвязный список, но два указателя: head и tail.
- Алгоритм придумали Michael & Scott в 1996 году.

```
class Node {  
    T item;  
    Node next;  
}
```

```
// Пустой список состоит из одного элемента-заглушки  
Node head = new Node(null);  
Node tail = head;
```



## Добавление в очередь

```
void enqueue(T item) {
    Node node = new Node(item);
    retry: while(true) {
        Node last = tail, next = last.next;
        if (next == null) {
            линеаризация → if (!CAS(last.next, null, node))
                continue retry;
            // оптимизация – сами переставляем tail
            CAS(tail, last, node);
            return;
        }
        // Помогаем другим операциям enqueue с tail
        CAS(tail, last, next);
    }
}
```





## Удаление из очереди

```
T dequeue() {
    retry: while(true) {
        Node first = head, last = tail,
            next = first.next;
        if (first == last) {
            if (next == null) throw new EmptyQueue();
            // Помогаем операциям enqueue с tail
            CAS(tail, last, next);
        } else {
            if (CAS(head, first, next))
                return next.item;
        }
    }
}
```

линеаризация →



## Работа без GC, проблема ABA

- Память освобождается явно через “free” с добавлением в список свободной памяти:
  - Содержимое ячейки может меняться произвольным образом, пока на неё удерживается указатель
    - решение – дополнительные перепроверки
  - CAS может ошибочно отработать из-за проблемы ABA
    - решение – добавление версии к указателю
- Альтернативное решение – свой GC



## Очереди/стеки на массивах

- Структуры на массивах быстрее работают на практике из-за локальности доступа к данным
- Очевидные решения не работают
  - Стек на массиве не работает
  - Очередь работает только при проходе по памяти один раз (можно развернуть очередь со списками для увеличения быстродействия)
- Неочевидные решения
  - Дек без помех (Obstruction-free Deque)
  - DCAS/CAS<sub>n</sub> (Обновление нескольких слов одновременно)
  - Используя дескрипторы операций (универсальная конструкция)



## Дек без помех

- Каждый элемент массива должен содержать элемент и версию, которые мы будем атомарно обновлять CAS-ом
- Пустые элементы будут заполнены правыми и левыми нулями (RN и LN)
- Указатели на правый и левый край будут храниться «приблизительно» и подбираться перед выполнением операций с помощью оракула (rightOracle и leftOracle)

```
// массив на MAX элементов (0..MAX-1)  
{T item, int ver} a[MAX];  
int left, right; // пригл. указатель на LN и RN
```



## Оракул для поиска правого края

```
// Должен находить такое место что:  
//   a[k] == RN && a[k - 1] != RN  
// Должен корректно работать «без помех»
```

```
int rightOracle() {  
    int k = right; // только для оптимизации  
    while (a[k] != RN) k++;  
    while (a[k-1] == RN) k--;  
    right = k; // запомнили для оптимизации  
    return k;  
}
```



## Добавление справа

```
void rightPush(T item) {  
    retry: while(true) {  
        int k = rightOracle();  
        {T item, int ver} prev = a[k-1], cur = a[k];  
        if (prev.item == RN || cur.item != RN) continue;  
        if (k == MAX-1) throw new FullDeque();  
        if (CAS(a[k-1], prev, {prev.item, prev.ver+1}) &&  
            CAS(a[k], cur, {item, cur.ver+1}))  
            return; // успешно закончили  
    }  
}
```



## Удаление справа

```
T rightPop() {  
    retry: while(true) {  
        int k = oracleRight();  
        {T item, int ver} cur = a[k-1], next = a[k];  
        if (cur.item == RN || next.item != RN) continue;  
        if (cur.item == LN) throw new EmptyDeque();  
        if (CAS(a[k], next, {RN, next.ver+1}) &&  
            CAS(a[k-1], cur, {RN, cur.ver+1}))  
            return cur.item; // успешно закончили  
    }  
}
```



## Хэш-таблицы

- Два основных способа разрешения коллизий
  - Прямая адресация: каждая ячейка хранит список элементов
    - Естественный параллелизм, легко делать отдельные блокировки/нарезку блокировок (lock striping)
    - Применяя алгоритмы работы со списками/множествами можно сделать реализацию без блокировок
  - Открытая адресация: ищем в других ячейках
    - На практике быстрее искать в соседних элементах, но требует хэш-функции хорошего качества
    - Так же возможна реализация без блокировок (занимаем ячейку через CAS), но требует специальной техники удаления
- Изменение размера хэш-таблицы (rehash)